

مقایسه توانایی روش‌های شاعع ثابت محاسبه‌ای و مدل عددی در تعیین حریم حفاظتی چاه‌های شرب منطقه یافت‌آباد تهران

بهزاد دلخواهی^{(۱)*}، فرهاد اسدیان^(۲) و کمال خدایی^(۳)

۱. کارشناس ارشد آب زیرزمینی، شرکت آب منطقه‌ای استان تهران

۲. مریبی گروه زمین‌شناسی محیطی، پژوهشکده علوم پایه کاربردی، جهاد دانشگاهی دانشگاه شهید بهشتی، تهران

۳. استادیار گروه زمین‌شناسی محیطی، پژوهشکده علوم پایه کاربردی، جهاد دانشگاهی دانشگاه شهید بهشتی، تهران

تاریخ دریافت: ۹۱/۱۲/۱۲

تاریخ پذیرش: ۹۱/۱۲/۲۳

چکیده

یکی از بخش‌های مهم در سیاست‌های حفاظت از آب زیرزمینی به منظور جلوگیری از مخاطرات سلامتی و زیست‌محیطی، تعیین حریم حفاظتی چاه می‌باشد. در این تحقیق ضمن توصیف روش‌های شاعع ثابت محاسبه‌ای و مدل عددی جهت تعیین حریم حفاظتی چاه، به منظور مقایسه روش‌های مذکور از داده‌های هشت حلقه از چاه‌های آب شرب منطقه یافت‌آباد تهران استفاده گردید. بدین‌منظور، میزان هم‌پوشانی حریم‌های حفاظتی شاعع ثابت و مدل عددی در محیط GIS مورد تجزیه و تحلیل قرار گرفت. نتایج هم‌پوشانی نشان می‌دهد که میزان کارآمدی و دقیقت روش شاعع ثابت محاسبه‌ای، با افزایش فاصله از چاه کاهش می‌یابد. در هم‌پوشانی با زمان حرکت ۵۰ روز، ۸۸ درصد حریم ترسیم شده به روش مدل عددی توسط حریم شاعع ثابت محاسبه‌ای تسخیر می‌شود. در حالی که در حریم‌های حفاظتی ۱۰ سال، تنها ۴۱ درصد حریم ترسیمی به روش مدل عددی توسط روش شاعع ثابت تسخیر می‌شود. در صورت محدودیت زمان، سرمایه و اطلاعات کافی، روش شاعع ثابت محاسبه‌ای روش قابل قبولی تنها جهت ترسیم حریم‌های حفاظتی با زمان حرکت ۵۰ روز می‌باشد.

واژه‌های کلیدی: حریم حفاظتی چاه، زمان حرکت، شاعع ثابت محاسبه‌ای، مدل عددی، کارآمدی.

مقدمه

حفظت کیفی از منابع آب زیرزمینی شهرها که برای تامین آب شرب استحصالی از چاه‌ها نقش دارند، امروزه از مسئولیت‌ها و دغدغه‌های فکری متولیان تامین و توزیع آب شرب یعنی سازمان‌های آب منطقه‌ای و شرکت‌های آب و فاضلاب کشور محسوب می‌شود. از آنجاکه بیشتر آلاینده‌ها به طور مستقیم یا غیر مستقیم از سطح زمین وارد سیستم آب زیرزمینی می‌شوند، یک روش مناسب به منظور حفاظت از منابع آب زیرزمینی، تعیین نواحی تامین‌کننده آب برای چاه‌های شرب و سپس اعمال

شعاع ثابت محاسبه‌ای، روش شعاع ثابت اختیاری، مدل‌های تحلیلی و عددی) و روش‌های تحلیلی آلمانی (شامل روش‌های Rehse و Wyssling, Spits, Mull و Wyssling, Spits, Mull) را با یکدیگر مقایسه کرده و شرایط لازم جهت استفاده از آن‌ها و محدودیت‌های مرتبط به هر روش را توصیف کرد. وی به این نتیجه رسید که در آبخوان‌های با قابلیت انتقال بالا، از میان روش‌های آلمانی، تنها حریم‌های حفاظتی تعیین شده به روش Mull از انطباق مناسبی با حریم‌های حفاظتی رسم شده توسط مدل عددی برخوردار می‌باشد. در حالی که در آبخوان‌های با قابلیت انتقال پائین، تمامی روش‌های آلمانی بهویژه روش Wyssling دارای انطباق مناسبی با مدل‌های عددی می‌باشند. بدو (۱۳۸۳) نیز پس از توصیف معیارها و ویژگی روش‌های تعیین حریم حفاظتی چاه، با استفاده از داده‌های مربوط به چاه‌های شرب شهر ارومیه، روش‌های شعاع ثابت محاسبه‌ای، معادله تعادلی تایس و اشکال متغیر ساده شده (SVS) را با مدل تحلیلی WHPA مقایسه کرد. وی به این نتیجه رسید که حریم‌های حفاظتی ترسیم شده توسط روش‌های شعاع ثابت محاسبه‌ای، تایس و اشکال متغیر ساده شده به مراتب بزرگتر از حریم‌های ترسیمی توسط مدل تحلیلی WHPA بوده لذا در صورت کافی بودن اطلاعات، استفاده از حریم‌های حفاظتی ترسیمی توسط مدل‌های تحلیلی، اقتصادی‌تر است. ناصری و قره محمودلو (۱۳۸۳) پس از توصیف روش‌های تعیین حریم حفاظتی چاه، فواصل حفاظتی چاه‌های شرب ساری را با استفاده از روش‌های شعاع ثابت محاسبه‌ای و تحلیلی محاسبه کردند. ایشان ضمن بررسی تاثیر عوامل هیدرولیکی آبخوان بر فواصل حفاظتی محاسبه شده، نحوه پراکنش هدایت الکتریکی، کلر و نیترات در نواحی حفاظتی چاه‌های آب شرب شهر ساری را مورد تجزیه و تحلیل قرار دادند.

در مقاله حاضر، ابتدا روش‌های شعاع ثابت محاسبه‌ای (CFR) و مدل ریاضی عددی شرح داده شده است. سپس با استفاده از روش‌های مذکور، حریم حفاظتی با زمان حرکت‌های مختلف (۵۰ روز، ۲، ۱ و ۱۰ سال) برای هشت حلقه از چاه‌های شرب منطقه یافت آباد تهران رسم شده و میزان دقت و درجه کارآمدی روش شعاع ثابت در مقایسه با روش استاندارد و پذیرفته شده مدل عددی مورد تجزیه و تحلیل قرار گرفته است.

روش مطالعه

روش شعاع ثابت محاسبه‌ای

روش شعاع ثابت محاسبه‌ای (CFR) روش نسبتاً ساده‌ای است که برای بسیاری از منابع آب قابل استفاده می‌باشد. در این روش دایره‌ای در اطراف چاه رسم می‌شود که شعاع دایره براساس خصوصیات آبخوان و چاه محاسبه می‌شود. اساس این روش تخمین حجمی از آبخوان است که آب مورد نیاز یک چاه در

ناحیه تسخیر را توسط معیار زمان حرکت^۱ (مدت زمانی که طول می‌کشد تا یک ذره آب یا آلاینده در جهت جریان آب زیرزمینی حرکت کرده و به چاه برسد) محدود می‌کنند. به عبارت دیگر تنها بخشی از ناحیه تسخیر که در آن ذرات آب یا آلاینده در طی زمانی مشخص به چاه خواهند رسید، درنظر می‌گیرند و به آن حریم حفاظتی چاه^۲ می‌گویند.

به منظور ترسیم حریم حفاظتی چاه‌های شرب، چندین روش وجود داشته که به ترتیب افزایش هزینه، دقت و پیچیدگی شامل روش‌های شعاع ثابت محاسبه‌ای^۳ (CFR)، مدل‌های تحلیلی، نقشه‌های هیدرولوژی و مدل‌های عددی جریان می‌باشند. از میان روش‌های مذکور، مدل ریاضی عددی به دلیل در نظر گرفتن گرادیان هیدرولیکی، انواع شرایط مرزی و پارامترهای هیدرولیکی دارای تطابق بیشتری با شرایط واقعی هیدرولوژی آبخوان است و بهترین روش جهت تعیین حریم حفاظتی چاه محسوب می‌شود. با این حال روش‌های ساده‌تری مانند روش شعاع ثابت محاسبه‌ای (CFR) می‌توانند با استفاده از داده‌های هیدرولیکی و هزینه کمتر نتایج نسبتاً قابل قبولی ارائه دهند. انتخاب روش مناسب جهت تعیین حریم حفاظتی چاه تابع میزان داده‌های موجود، میزان پیچیدگی هیدرولوژی و سرمایه در اختیار می‌باشد. برخی از مطالعات صورت گرفته در ارتباط با مقایسه روش‌های تعیین حریم حفاظتی چاه به شرح زیر می‌باشند.

Bates and Evans (1996) مدل‌های تحلیلی GPTTRAC و عددی CAPZONE را با یکدیگر مقایسه کردند. آن‌ها به این نتیجه رسیدند که علی‌رغم هم اندازه بودن نواحی تسخیر ترسیم شده توسط سه مدل، شکل و تقارن آنها متفاوت از یکدیگر است که علت آن فرضیات و محاسبات متفاوت مورد استفاده در هر مدل می‌باشد. Miller (2003) ضمن مقایسه روش شعاع ثابت محاسبه‌ای با مدل‌های تحلیلی، به این نتیجه رسید که در زمان حرکت‌های طولانی، دقت روش شعاع ثابت بهشت کاهش می‌یابد. Moinante and Lobo-Ferreira (2005) نیز ضمن توصیف روش‌های مختلف ترسیم حریم حفاظتی چاه به مقایسه روش شعاع ثابت محاسبه‌ای و دو روش تحلیلی KLF^۴ و Wyssling با مدل عددی دو بعدی ASMWIN تحلیلی پرداختند. آن‌ها به این نتیجه رسیدند که در آبخوان‌های با شرایط هیدرولوژی پیچیده، در صورت وجود داده‌های مورد نیاز، استفاده از مدل عددی جهت تعیین حریم حفاظتی چاه از دقت بیشتری برخوردار می‌باشد. ضمن اینکه روش‌های تحلیلی نیز کاربرد وسیع می‌باشد و علی‌رغم درنظر گرفتن برخی فرضیات و ساده‌انگاریها، توانایی رسم حریم‌های حفاظتی با دقت قابل قبول را دارا می‌باشند.

Stroble and Robillard (2006) دقت و داده‌های مورد نیاز در روش‌های پیشنهادی توسط سازمان محیط زیست آمریکا (روش

1. Time of travel
2. Wellhead protection area
3. Calculated Fixed Radius method
4. Krijgsman & Lobo-Ferreira

مناطق تسخیر با زمان‌های حرکت معین، معمولاً از یک برنامه کامپیوتری جداگانه استفاده می‌گردد که در آن بر پایه نتایج مدل جریان آب زیرزمینی (مقادیر بار هیدرولیکی و سرعت جریان آب زیرزمینی)، ابعاد مناطق تسخیر یا حریم‌های حفاظتی چاه رسم می‌گردد. از ویژگی‌های مدل‌های عددی، قابل استفاده بودن برای تمامی وضعیت‌های هیدرولوژی ای است. این مدل‌ها توانایی شبیه سازی سه بعدی جریان، مرزهای پیچیده و غیر خطی، چاه‌های ناقص، آبخوان‌های چند لایه، ناهمگن و ناهمسان‌گرد را دارا می‌باشند (Shuguang and Huasheng, 2012). براساس نتایج مطالعات و بررسی های انجام شده در ایالات متحده آمریکا مشخص شده است که حریم‌های حفاظتی تعیین شده توسط مدل عددی با حریم‌های حفاظتی واقعی چاه (که براساس آزمایش‌های ردیابی در محل چاه تعیین شده است) از انطباق بالایی برخوردار می‌باشد (Puchalski, 2009). لذا در صورت قابل اعتماد بودن و صحت داده‌های اولیه مورد استفاده، مدل عددی بهترین و مطمئن‌ترین روش جهت رسم حریم حفاظتی چاه محسوب می‌شود. مدل عددی مورد استفاده در این تحقیق مدل GMS (نسخه ۶/۵) است که یک مدل جریان و انتقال سه بعدی است. این مدل دارای یک برنامه شبیه‌سازی جریان به روش تفاضل محدود^۱ به نام MODFLOW و یک برنامه مکان‌یابی ذره‌ای^۲ به نام MODPATH جهت محاسبه مسیرهای جریان آب زیرزمینی و زمان‌های حرکت می‌باشد. به منظور تهیه مدل جریان آب زیرزمینی، ابتدا کلیه داده‌های سطح آب زیرزمینی، پارامترهای هیدرولیکی و عناصر تغذیه و تخلیه آبخوان در بخشی از دشت تهران - کرج که چاه‌های مورد مطالعه در داخل آن حفر شده‌اند، از منابع مختلف جمع آوری، تصحیح و جهت ورود به مدل آماده گردید. در مرحله بعد پس از انتخاب ابعاد شبکه و شرایط مزی مناسب، آبخوان منطقه مورد مطالعه در محیط نرم افزار GMS با استفاده از برنامه مدل‌سازی MODFLOW شبیه‌سازی شد. سپس از طریق مقایسه مقادیر بار هیدرولیکی محاسبه شده با مقادیر بار هیدرولیکی اندازه‌گیری شده در پیزومترها (بار مشاهده‌ای) و اصلاح داده‌های اولیه ورودی به مدل و اجراهای متعدد آن، نهایتاً مدل جریان آب زیرزمینی منطقه مذکور واسنجی گردید. سپس نتایج مدل واسنجی شده به همراه تخلخل موثر مواد تشکیل دهنده آبخوان به عنوان داده اولیه وارد برنامه MODPATH شده و مسیرهای جریان آب زیرزمینی محاسبه و نهایتاً مناطق تسخیر چاه‌های مورد مطالعه با زمان حرکت‌های مختلف ۵۰ روز، ۱، ۲، ۵ و ۱۰ سال ترسیم گردید. این برنامه مسیر حرکت ذرات آب یا آلاینده برای هر چاه شرب را ترسیم می‌کند که در واقع این مسیرهای حرکت ذرات، منطقه تسخیر چاه را مشخص می‌کنند. برای ترسیم منطقه تسخیر چاه، برنامه مذکور یک ذره فرضی مانند

حال پمپاژ را در یک دوره زمانی معین، تامین می‌کند. اگر بخشی از آبخوان را که توسط چاه استخراج شده است به صورت یک استوانه در نظر گیریم، معادله روش شعاع ثابت محاسبه‌ای به شکل زیر خواهد بود (U.S. EPA, 1987):

$$r = \sqrt{\frac{Q \cdot t}{n \cdot H \cdot \pi}} \quad (1)$$

در این رابطه r شعاع استوانه (متر)، Q میزان پمپاژ (مترمکعب بر روز)، H طول اسکرین یا بخش مشبک چاه (بر حسب متر، برای چاه‌هایی که در کل ضخامت آبخوان حفر نشده‌اند، ضخامت اشباع آبخوان در محل چاه مورد استفاده قرار می‌گیرد)، t تخلخل مواد آبخوان (بدون بعد) و t زمان حرکت (روز) می‌باشد. در این روش آبخوان همگن و همسان‌گرد (ایزوتrop) و گرادیان هیدرولیکی ناچیز در نظر گرفته می‌شود، بهمین دلیل حریم تعیین شده توسط این روش به شکل دایره خواهد بود (Mogheir and Tarazi, 2010). ولی در واقعیت آب زیرزمینی از مناطق مرتفع به سمت مناطق کم ارتفاع و هموار در جریان می‌باشد. در نتیجه گرادیان هیدرولیکی افقی در طبیعت وجود ندارد. پمپاژ در یک آبخوان باعث می‌شود تا ناحیه تسخیر چاه در سمت بالادست^۳ آن گسترش بیشتری یا ناحیه تسخیر چاه به شکل که باعث می‌شود حریم حفاظتی یا ناحیه تسخیر چاه به پایین دست^۴ پیدا کند (Daireh Nabaieh, 2009). بنابراین استفاده از روش شعاع ثابت محاسبه شده (CFR) برای یک آبخوان با گرادیان جریان بالا سبب می‌شود تا حریم حفاظتی در بالادست چاه کمتر از اندازه واقعی و در سمت پائین دست آن، بیش از نیاز طبیعی باشد. این مسئله علاوه بر افزایش خطر ورود آلاینده‌ها از سمت بالادست چاه، باعث هدر رفت هزینه و وقت جهت حفاظت مناطق پائین دستی که خطری برای چاه ندارند، شود.

روش مدل عددی

امروزه مدل عددی بعنوان یک روش استاندارد جهت ترسیم حریم حفاظتی چاه در بسیاری از نقاط دنیا مورد استفاده قرار می‌گیرد (Golder, 2001, Harter, 2002, Frind and Moham- mad, 2002). در این مدل‌ها معادله اصلی جریان آب زیرزمینی از طریق روش‌های تقریب زنی^۵ به شکلی در می‌آید که به راحتی و به سرعت توسط یک کامپیوتر قابل حل باشد (محیط پیوسته مورد نظر به یک محیط ناپیوسته و گسسته با هزاران گره تبدیل شده و برای هر گره یک معادله جریان جداگانه تعریف می‌گردد). سپس با استفاده از ترکیب تکنیک‌های حل ماتریسی و تکرار، معادلات جریان محاسبه شده و مقادیر متغیر مجھول (بار هیدرولیکی) برای هر گره به دست می‌آید. به منظور محاسبه ابعاد و شکل

1. Upgradient
2. Downgradient
3. Approximating
4. Iteration
5. Finite difference
6. Particle Tracking

در حد فاصل بزرگراه فتح در شمال و بلوار معلم در جنوب واقع شده‌اند. رودخانه کن نیز در غرب منطقه مورد مطالعه قرار گرفته است (شکل ۱). تمامی چاه‌های مورد مطالعه در داخل آبخوان آبرفتی دشت تهران - کرج حفر شده‌اند. از نظر زمین‌شناسی، رسوبات تشکیل دهنده آبخوان عمده‌اً شامل شن، ماسه و به مقدار کمتر سیلت و رس هستند (از رودخانه کن به سمت شرق از اندازه رسوبات کاسته می‌شود).

در جدول ۱ مشخصات کلی چاه‌های مورد مطالعه نشان داده شده است (براساس داده‌های جمع آوری شده از شرکت‌های آب منطقه‌ای و آب و فاضلاب شهر تهران و نتایج مدل عددی واسنجی شده مربوط به سال آبی ۸۶-۸۷). براین‌اساس عمق چاه‌ها بین ۲۳۰ تا ۲۷۰ متر و عمق برخورد به آب زیرزمینی بین ۱۱۸/۶۴ الی ۱۴۲/۴ متر می‌باشد (برای سال آبی ۱۳۸۶-۸۷). آبدی متوسط چاه‌های مورد مطالعه در محدوده ۲۴۷۵ الی ۷۱۰۰ متر مکعب بر روز در تغییر است. متوسط ضخامت بخش اشباع آبخوان ۱۵۳ متر می‌باشد. هدایت هیدرولیکی و قابلیت انتقال متوسط آبخوان به ترتیب ۲/۹۵ متر بر روز و ۴۵۵ متر مربع بر روز می‌باشدند (جدول ۱).

نتایج و بحث

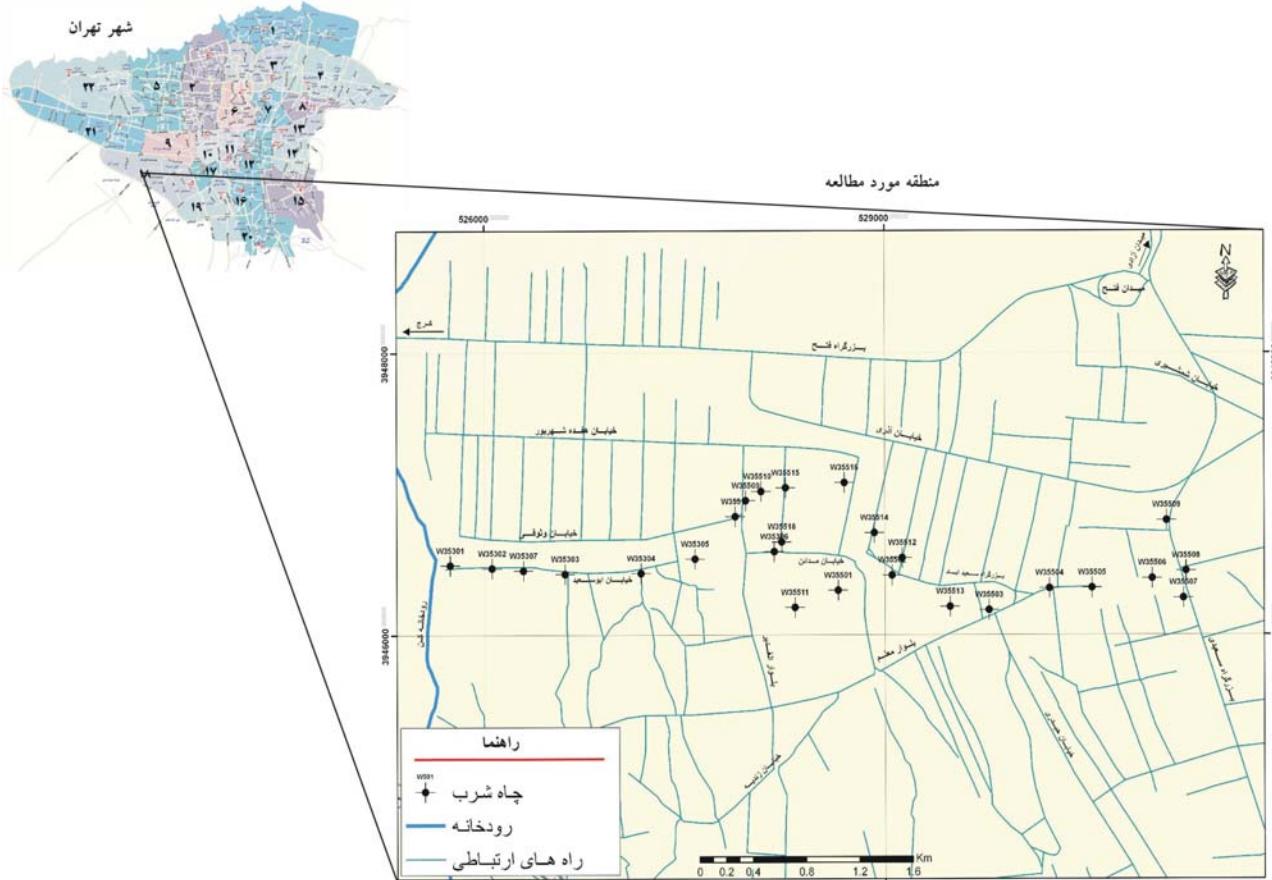
با توجه به نقش کلیدی موقعیت مکانی چاه در تعیین حریم

یک مولکول آب را در نظر می‌گیرد که از یک نقطه مشخص، مطابق با سرعت محاسبه شده جریان آب زیرزمینی و در یک دوره زمانی معین شروع به حرکت می‌کند (در جهت جریان آب زیرزمینی). سپس برنامه، حرکت ذره از میان شبکه را ردیابی می‌کند. برنامه MODPATH از روش مکان‌یابی ذره‌ای معکوس برای این کار استفاده می‌کند. ردیابی معکوس شامل ردیابی ذرات آب در خلاف جهت جریان می‌باشد. با استفاده از روش ردیابی ذره‌ای معکوس می‌توان مناطقی از سیستم جریان آب زیرزمینی که هیچ آبی را برای چاه تامین نمی‌کنند (ذرات آب از این نقاط به سمت چاه حرکت نمی‌کنند یا مسیر حرکت ذرات آب یا آلینده از این نقاط به سمت چاه نمی‌باشد)، مشخص کرد و از این طریق، سعی و خطای همراه با ردیابی ذره‌ای مستقیم برای تعیین نواحی تغذیه چاه، حذف خواهد شد (Bingham, 2010).

از طریق انتخاب و تعیین تعدادی از ذرات آب در اطراف یک چاه و ردیابی معکوس، مرز خارجی منطقه تسخیر (حریم حفاظتی) مشخص می‌گردد.

مشخصات چاه‌های مورد مطالعه

به منظور مقایسه روش‌های تعیین حریم حفاظتی از داده‌های هشت حلقه از چاه‌های شرب شهر تهران در منطقه یافت آباد استفاده شده است. چاه‌های مذکور در جنوب غرب شهر تهران و



جدول ۱. مشخصات عمومی چاههای مورد مطالعه.

شماره چاه	utmx	utmy	عمق چاه (متر)	آبدهی برد مکعب (متر روز)	عمق آب (متر)	عمق سنگ کف (متر)	ضخامت آبخوان (متر)	هدایت هیدرولیکی (متر بر روز)	قابلیت انتقال (متر مربع بر روز)
W35511	۵۲۸۳۲۶	۳۹۴۶۱۹۵	۲۵۰	۳۳۷۵	۱۱۹/۶۶	۲۹۲/۶۵	۱۷۲/۹۹	۴/۸۹	۸۴۵/۹۲
W35516	۵۲۸۶۹۶	۳۹۴۷۰۸۰	۲۷۰	۴۰۵۰	۱۳۵/۰۴	۲۹۹/۹۶	۱۶۴/۴۲	۱/۵	۲۴۶/۶۳
W35512	۵۲۹۱۲۹	۳۹۴۶۵۴۷	۲۵۰	۳۱۵۰	۱۳۱/۷۸	۲۹۹/۷۷	۱۶۷/۹۹	۱/۵	۲۵۱/۹۹
W35304	۵۲۷۱۷۲	۳۹۴۶۴۳۷	۲۵۵	۴۵۰۰	۱۳۲/۰۷	۲۷۶/۱۸	۱۴۳/۶۱	۳/۱	۴۴۵/۱۹
W35307	۵۲۶۲۹۰	۳۹۴۶۴۵۷	۲۵۰	۳۶۰۰	۱۳۱/۴۵	۲۵۸/۳۷	۱۲۶/۹۲	۳/۱	۳۹۳/۹۴
W35301	۵۲۵۷۴۱	۳۹۴۶۴۹۴	۲۳۰	۷۱۰۰	۱۳۳/۳۳	۲۵۰/۷۳	۱۱۷/۴	۳/۱	۳۶۳/۹۴
W35500	۵۲۷۹۵۶	۳۹۴۶۹۵۲	۲۷۰	۳۰۰۰	۱۴۲/۴	۲۹۳/۶۷	۱۵۱/۲۷	۱/۵	۲۲۶/۹۱
W35501	۵۲۸۶۵۰	۳۹۴۶۳۱۶	۲۵۰	۲۴۷۵	۱۱۸/۶۴	۲۹۵/۸۲	۱۷۷/۱۸	۴/۸۹	۸۶۶/۴۱

به صورت لایه‌های اطلاعاتی جداگانه وارد نرم افزار GIS گردید (شکل ۲).

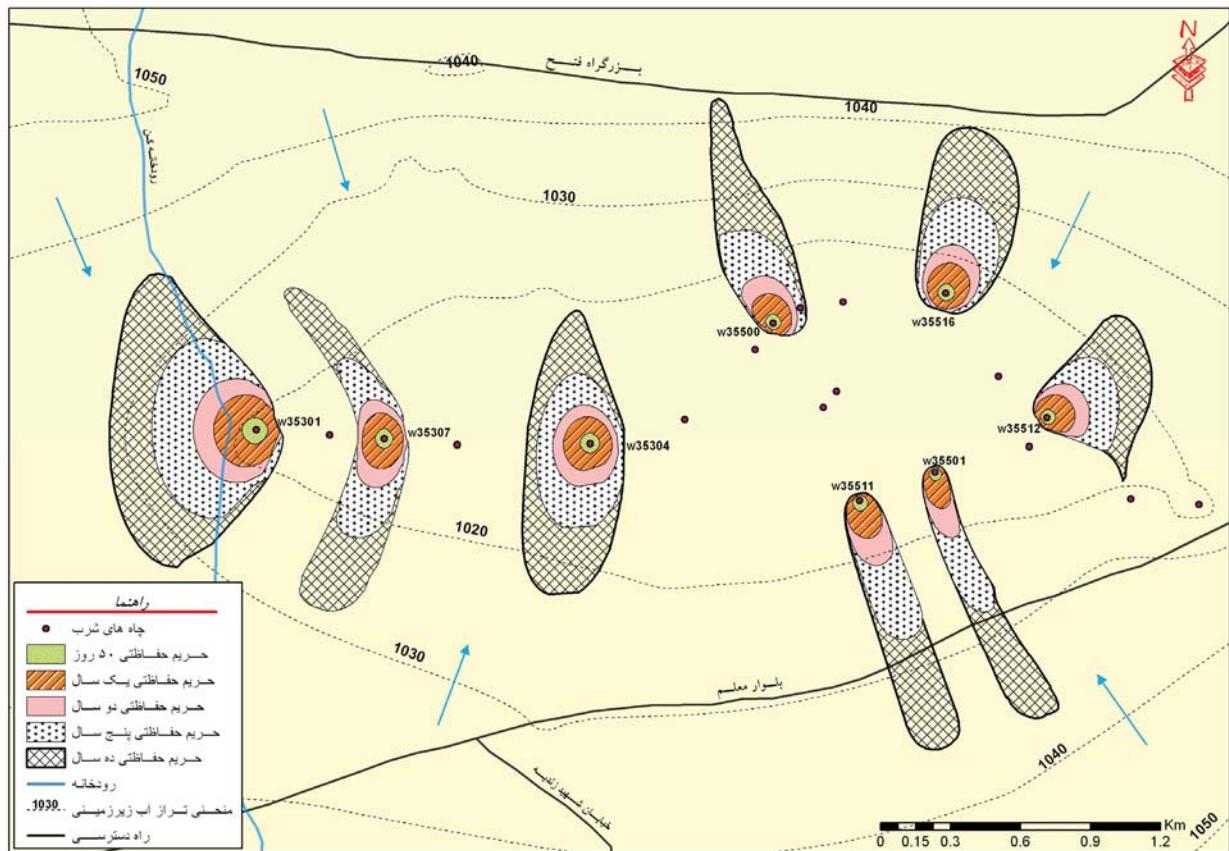
پس از انجام مراحل فوق‌الذکر، با استفاده از رابطه (۱) برای هر هشت حلقه چاه مورد مطالعه، مقادیر شعاع ثابت در زمان حرکت‌های مذکور محاسبه گردید (جدول ۲). سپس براساس شعاع محاسبه شده، حریم‌های حفاظتی شعاع ثابت در محیط GIS رسم شد.

پس از رسم حریم‌های شعاع ثابت و وارد کردن حریم‌های مدل عددی در محیط GIS، به منظور مقایسه میزان هم‌پوشانی و محاسبه درصد کارآمدی^۱ روش شعاع ثابت، از ابزار Intersect Subtract موجود در بخش Graphic operation نرم‌افزار ArcMap استفاده گردید.

از طریق ابزار مذکور امکان انتخاب بخش‌هایی از یک شکل

حفظاطنی، در ابتدا طی بازدید انجام شده موقعیت جغرافیایی چاههای شرب مورد مطالعه با دستگاه GPS تعیین گردید (در صورت نادرست بودن موقعیت چاه بر روی نقشه، حریم حفاظتی ترسیم شده نیز فاقد دقت کافی بوده و ممکن است با حریم حفاظتی واقعی چاه بر روی زمین مطابقت نداشته باشد). سپس مختصات چاههای مورد نظر بر روی نقشه پایه ایجاد شده در محیط نرم افزار ArcMap نسخه ۹/۲ پیاده گردید. بعد از آن حریم حفاظتی چاههای مورد نظر با زمان حرکتها ۱، ۵۰، ۱، ۲ و ۱۰ سال با استفاده از مدل عددی GMS نسخه ۶/۵ رسم شد (ابتدا مدل جریان آب زیرزمینی برای سال آبی ۸۶-۸۷ با استفاده از برنامه MODFLOW تهیه و واسنجی گردید. سپس از نتایج مدل جریان با استفاده از برنامه MODPATH جهت ترسیم نواحی تسخیر و حریم‌های حفاظتی استفاده گردید). سپس نتایج جدول ۲. فوائل حفاظتی محاسبه شده به روش شعاع ثابت محاسبه‌ای برای چاههای مورد مطالعه.

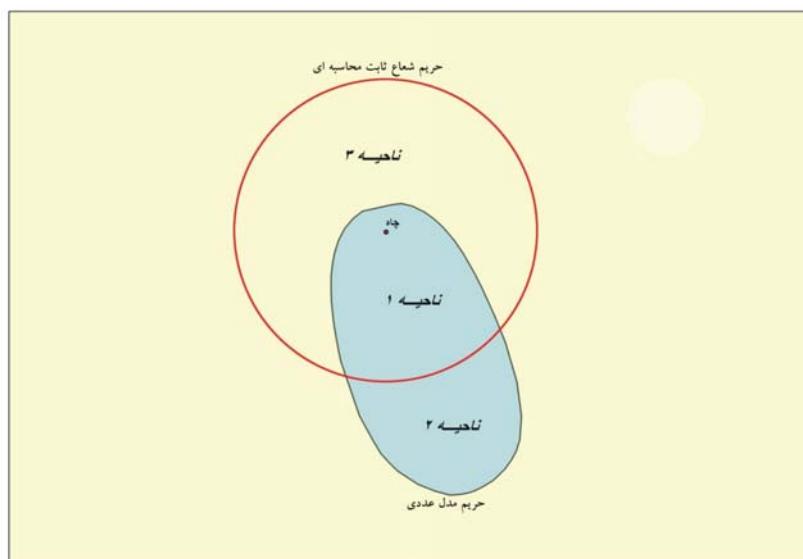
شماره چاه	زمان حرکت (روز)					
	۵۰	۳۶/۱۶	۳۱/۵۵	۳۲/۱۸	۶۱/۴۸	۱۲۰/۰
W35511						
۲۷۴/۹۵	۱۹۴/۴۲	۱۲۲/۹۶	۸۶/۹۵	۶۱/۴۸	۳۲/۱۸	
۲۶۹/۵۵	۱۹۰/۶	۱۲۰/۰۵	۸۵/۲۴	۶۰/۲۷	۳۱/۵۵	
۳۰۸/۹۴	۲۱۸/۴۵	۱۳۸/۱۶	۹۷/۶۹	۶۹/۰۸	۳۶/۱۶	
۳۴۸/۴۵	۲۴۶/۳۹	۱۵۵/۸۳	۱۱۰/۱۹	۷۷/۹۱	۴۰/۷۸	
۳۳۱/۰۲	۲۳۴/۴۲	۱۴۸/۲۶	۱۰۴/۸۴	۷۴/۱۲	۳۸/۸	
۴۸۴/۱۰	۳۴۲/۲۹	۲۱۶/۴۸	۱۰۳/۰۸	۱۰۸/۲۴	۵۷	
۲۳۲/۶۵	۱۶۴/۰۱	۱۰۴/۰۴	۷۳/۰۷	۵۲/۰۲	۲۷/۲۳	
۲۷۷/۲۱	۱۹۶/۰۲	۱۲۳/۹۳	۸۷/۶۳	۶۱/۹۶	۳۲/۴۲	



شکل ۲. حریم حفاظتی عددی چاه‌های شرب منطقه یافت آباد تهران.

سه ناحیه مطابق شکل ۳ استخراج گردید.
ناحیه ۱ شامل بخشی از حریم مدل عددی که توسط شعاع ثابت تسخیر^۱ شده است (دارای همپوشانی). ناحیه ۲ شامل قسمتی از حریم مدل عددی که توسط حریم شعاع ثابت، حریم مدل عددی و بخش‌های دارای همپوشانی و عدم همپوشانی آن‌ها برای هر چاه محاسبه می‌شود. براین اساس

گرافیکی به صورت تعدادی چند ضلعی^۲ مجزا میسر می‌گردد. با این روش می‌توان مساحت هر کدام از چند ضلعی‌های ایجاد شده را به صورت جداگانه محاسبه کرد. به عبارت دیگر مساحت حریم شعاع ثابت، حریم مدل عددی و بخش‌های دارای همپوشانی و عدم همپوشانی آن‌ها برای هر چاه محاسبه می‌شود. براین اساس



شکل ۳. نواحی مورد استفاده جهت محاسبه میزان کارآمدی روش شعاع ثابت محاسبه‌ای.

1. Polygon
2. Capture

جدول ۳. نتایج همپوشانی حریم‌های شعاع ثابت و مدل عددی برای زمان حرکت ۱ سال.

تسخیر اضافی	عدم تسخیر	کارآمدی	مساحت نواحی (متر مربع)				شماره چاه
			۳	۲	۱	۲+۱	
(درصد)							
۴۹	۴۷	۵۳	۱۱۷۶۴	۱۰۸۱۳	۱۲۰۱۱	۲۲۸۲۴	W35511
۳۵	۳۱	۶۹	۷۹۸۳	۶۵۲۴	۱۴۷۶۰	۲۱۲۸۴	W35512
۲۴	۱۹	۸۱	۷۲۶۷	۵۴۰۹	۲۲۶۹۱	۲۸۱۵۰	W35516
۹	۵	۹۵	۳۳۹۵	۱۹۷۵	۳۴۷۵۸	۳۶۷۳۳	W35304
۲۴	۱۴	۸۶	۱۷۷۰۵	۹۳۹۱	۵۵۹۶۳	۶۵۳۵۴	W35301
۱۴	۹	۹۱	۴۷۲۸	۲۹۲۳	۲۹۹۳۶	۳۲۸۶۹	W35307
۵۱	۴۹	۵۱	۸۷۷۲	۷۹۲۹	۸۲۸۴	۱۶۲۲۳	W35501
۳۳	۲۷	۷۳	۸۰۲۸	۶۰۴۴	۱۶۱۰۴	۲۲۱۴۸	W35500

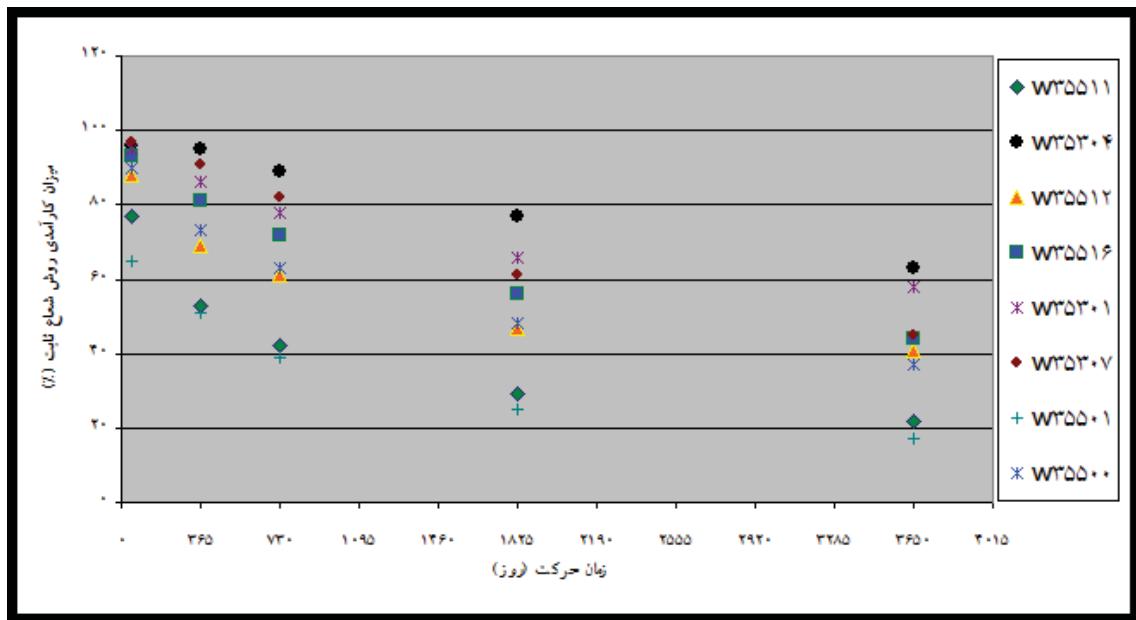
حریم شعاع ثابت چاه شماره ۳۵۵۰۱ W با تسخیر ۵۱ درصد، عدم تسخیر ۴۹ درصد و تسخیر اضافی ۵۱ درصد دارای کمترین همپوشانی با حریم مدل عددی می‌باشد. بهمین ترتیب در محیط GIS، برای زمان حرکت‌های ۵۰ روز، یک، دو، پنج و ده سال نیز درصد همپوشانی و کارآمدی محاسبه گردیده است. با استفاده از نتایج محاسبات همپوشانی برای چاههای موردنیاز مطالعه، مقادیر متوسط درصدهای کارآمدی (تسخیر)، عدم تسخیر و تسخیر اضافی حریم‌های شعاع ثابت برای زمان حرکت‌های ۵۰ روز، یک، دو، پنج و ده سال محاسبه گردید (جدول ۴). همانطور که در جدول ۴ قابل مشاهده است، بهترین همپوشانی حریم شعاع ثابت با حریم مدل عددی، در زمان حرکت ۵۰ روز و به ازای تسخیر، عدم تسخیر و تسخیر اضافی به ترتیب ۵۰/۳۸، ۸۷/۶۳ و ۱۲/۲۵ درصد ایجاد شده است. در واقع در زمان حرکت ۵۰ روز، میزان کارآمدی روش شعاع ثابت حداکثر و میزان عدم تسخیر و تسخیر اضافی آن حداقل می‌باشد. در عوض، کمترین همپوشانی حریم شعاع ثابت با مدل عددی، به ازای زمان حرکت ۱۰ سال ایجاد شده است. در زمان حرکت ۱۰ سال، میزان کارآمدی روش شعاع

حریم شعاع ثابت که در خارج حریم مدل عددی قرار می‌گیرد (تسخیر اضافی). مجموع مساحت نواحی ۱ و ۲ با مساحت حریم حفاظتی مدل عددی و مجموع مساحت نواحی ۱ و ۳ با مساحت حریم حفاظتی شعاع ثابت برابر می‌باشد. از طریق تقسیم مساحت ناحیه ۱ بر مساحت حریم مدل عددی، درصد همپوشانی یا تسخیر (میزان کارآمدی) حریم شعاع ثابت به دست می‌آید. همچنانی از تقسیم مساحت ناحیه ۲ بر مساحت حریم مدل عددی و مساحت ناحیه ۳ بر مساحت حریم شعاع ثابت به ترتیب درصد عدم همپوشانی یا عدم تسخیر و درصد تسخیر اضافی حاصل می‌شود (شکل ۳). برای اساس بهترین همپوشانی زمانی اتفاق می‌افتد که درصد تسخیر (کارآمدی) حداکثر و درصدهای عدم تسخیر و تسخیر اضافی حداقل باشد. در جدول ۳ نتایج همپوشانی حریم‌های شعاع ثابت و مدل عددی برای زمان حرکت یک سال ارائه شده است.

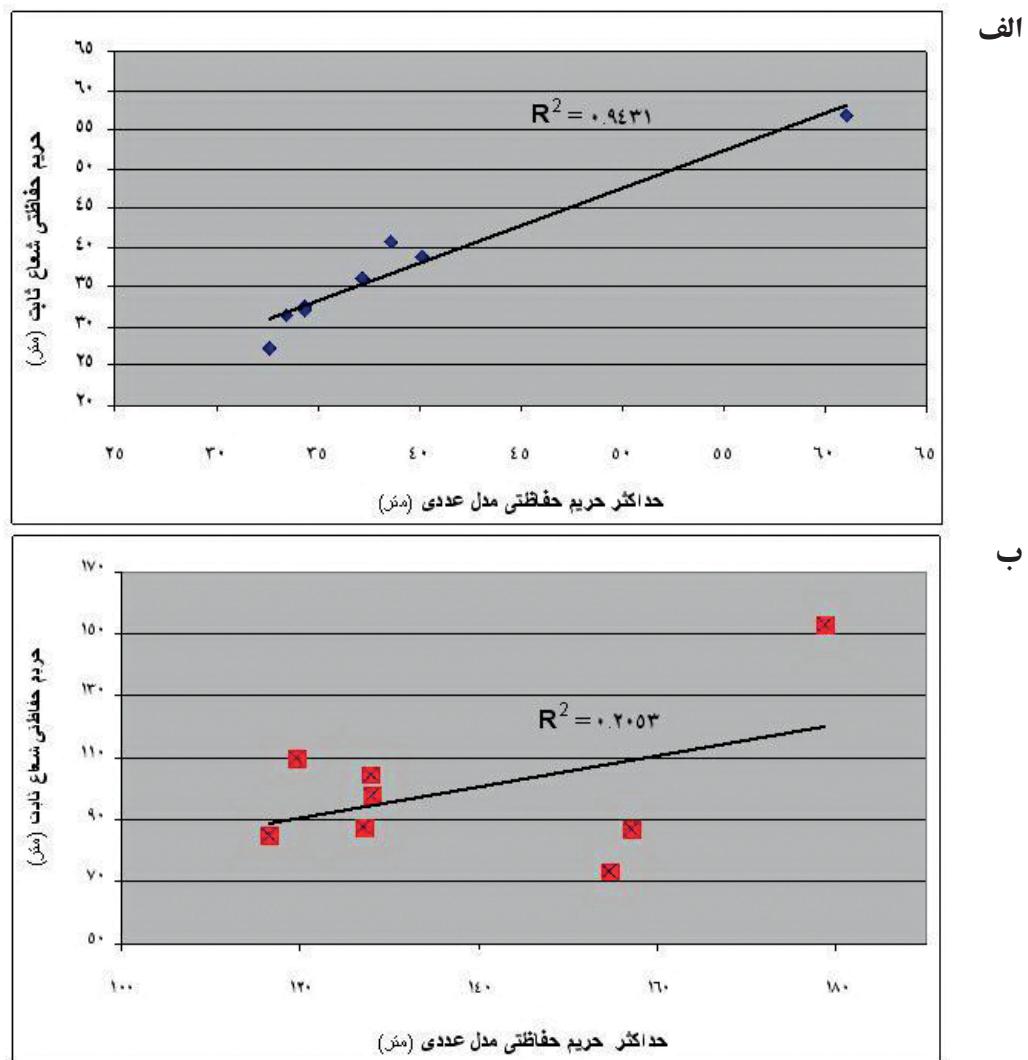
براساس جدول ۳ حریم شعاع ثابت چاه شماره ۳۵۳۰۴ W با تسخیر ۹۵ درصد، عدم تسخیر ۵ درصد و تسخیر اضافی ۹ درصد دارای بهترین همپوشانی با حریم مدل عددی است. در حالی که

جدول ۴. مقادیر متوسط تسخیر، عدم تسخیر و تسخیر اضافی حریم‌های شعاع ثابت محاسبه‌ای.

تسخیر اضافی	عدم تسخیر	تسخیر	زمان حرکت (روز)	تسخیر اضافی		
				(درصد)		
۱۲/۲۵	۱۲/۳۸	۸۷/۶۳	۵۰			
۲۹/۸۸	۲۵/۱۳	۷۴/۸۸	۳۶۵			
۳۹/۱۳	۳۴/۲۵	۶۵/۷۵	۷۳۰			
۵۳/۱۳	۴۸/۸۸	۵۱/۱۳	۱۸۲۵			
۶۲/۸۸	۵۹/۱۳	۴۰/۸۸	۳۶۵۰			



شکل ۴. تغییرات کارآمدی روش شعاع ثابت برای چاهه‌های مورد مطالعه به ازای زمان حرکت‌های مختلف.



شکل ۵. میزان همبستگی حریم‌های حفاظتی مدل عددی با حریم‌های حفاظتی شعاع ثابت برای زمان حرکت (الف) ۵۰ روز و (ب) یک سال.

ثابت، بخش قابل ملاحظه‌ای از حریم حفاظتی مدل عددی در بخش بالادست چاه را دربر نمی‌گیرد که این مسئله باعث افزایش خطر ورود آلاینده‌ها از سمت بالادست چاه می‌گردد. طبق جدول ۵، متوسط اختلاف فواصل حفاظتی شعاع ثابت و مدل عددی به ازای زمان حرکت ۵۰ روز تنها برابر با ۱/۹۶ متر بوده که این اختلاف در زمان سیر یک سال برابر با ۳۸/۷۷ متر و در زمان سیر ده سال به بیش از ۵۵۰ متر می‌رسد.

در شکل ۶ وضعیت همپوشانی حریم‌های شعاع ثابت با حریم‌های مدل عددی چاههای مورد مطالعه نشان داده شده است. همانطورکه در شکل ۶ نیز قابل مشاهده است، قسمت‌های قابل ملاحظه‌ای از حریم حفاظتی مدل عددی در بخش بالادست چاههای مورد مطالعه (خلاف جهت جریان آب زیرزمینی)، توسط حریم‌های شعاع ثابت پوشش نشده است. این درحالی است که حریم‌های شعاع ثابت، بخش‌های غیر ضروری پائین‌دست چاه که جزء حریم حفاظتی واقعی چاه به حساب نمی‌آیند را دربر می‌گیرند. با توجه به موارد فوق الذکر، حریم حفاظتی رسم شده به روش شعاع ثابت محاسبه‌ای در زمان حرکت ۵۰ روز از انطباق مناسبی با حریم حفاظتی چاه که توسط مدل عددی رسم شده است، برخوردار می‌باشد. ولی با افزایش زمان حرکت به دلیل کشیدگی حریم حفاظتی در خلاف جهت جریان آب زیرزمینی و انحراف آن از شکل دایره، از انطباق حریم شعاع ثابت با حریم مدل عددی بهشت کاسته شده و با توجه به نادیده گرفته شدن بخش قابل توجهی از حریم حفاظتی در بالادست چاه، استفاده از روش شعاع ثابت برای زمان حرکت‌های بالاتر از ۵۰ روز پیشنهاد نمی‌گردد. با این وجود، از حریم‌های شعاع ثابت ۵۰ روز می‌توان جهت محافظت از چاه شرب، در مقابل ورود مستقیم آلاینده‌ها از طریق رواناب‌های سطحی یا نشت از مخازن نزدیک چاه استفاده کرد. به علاوه زمان حرکت ۵۰ روز به این معنی است که ۵۰ روز طول می‌کشد تا عامل آلاینده رها شده در داخل زمین قبل از نابود

ثبت برابر با ۴۰/۸۸ درصد و میزان عدم تسخیر و تسخیر اضافی آن به ترتیب برابر با ۵۹/۱۳ و ۶۲/۸۸ درصد است. به عبارت دیگر، با افزایش فاصله از چاه (افزایش زمان حرکت)، از میزان دقت و کارآمدی روش شعاع ثابت محاسبه‌ای کاسته می‌شود.

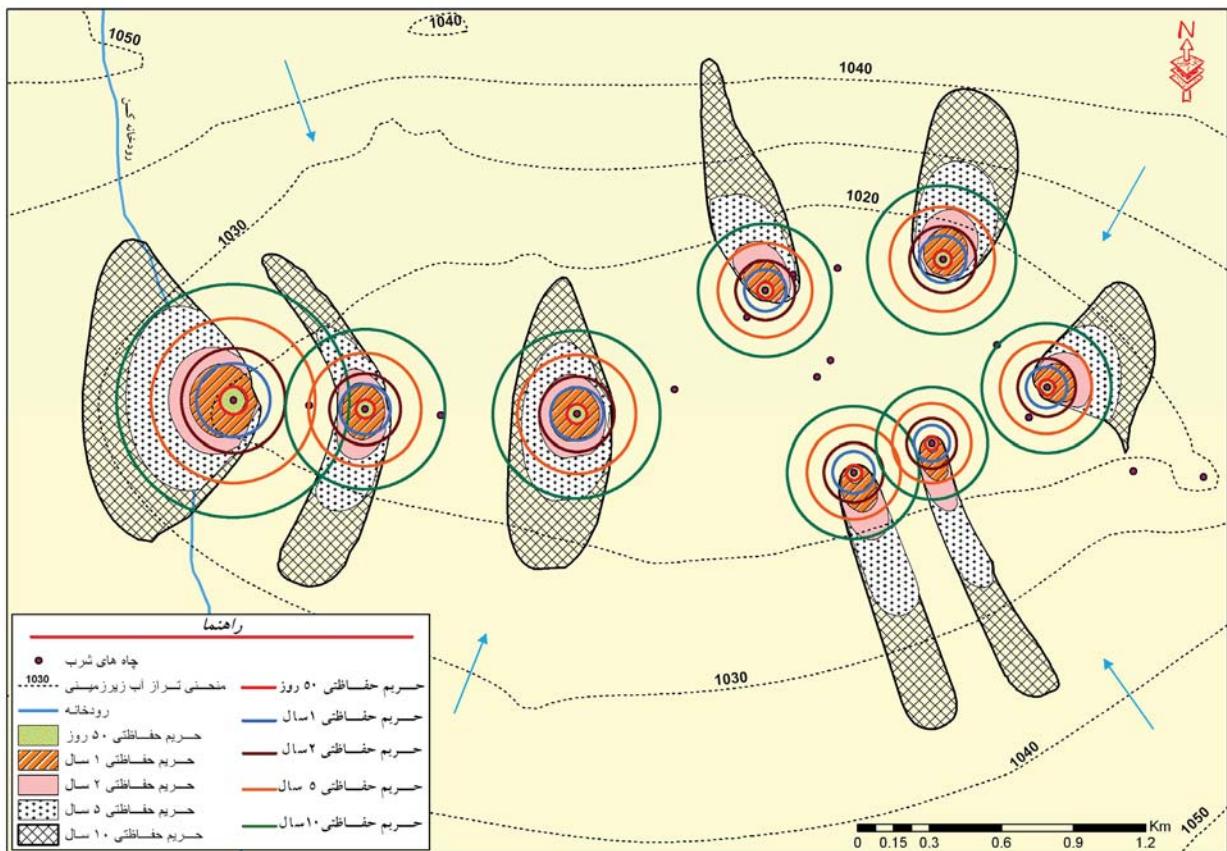
در شکل ۴ تغییرات کارآمدی روش شعاع ثابت برای چاههای مورد مطالعه به ازای زمان حرکت‌های مختلف نشان داده شده است. براساس شکل ۴، همانطورکه قبل نیز گفته شد با افزایش زمان حرکت، کارآمدی روش شعاع ثابت کاهش می‌یابد. به طوری که بیشترین کارآمدی برابر با ۹۷ درصد مربوط به چاه شماره ۳۵۳۰۴ W در زمان حرکت ۵۰ روز و کمترین مقدار آن برابر با ۱۷ درصد مربوط به چاه شماره ۳۵۵۰۱ W در زمان حرکت ۱۰ سال می‌باشد.

در زمان حرکت ۵۰ روز، کارآمدی ۶ حلقه از ۸ حلقه چاه مورد مطالعه بیش از ۹۰ درصد می‌باشد. مقدار متوسط کارآمدی شعاع ثابت در زمان حرکت یک سال برابر با ۷۵ درصد بوده که این مقدار به ازای زمان حرکت ۱۰ سال به کمتر از ۴۱ درصد کاهش می‌یابد. در شکل ۵ میزان همبستگی حریم‌های حفاظتی ترسیم شده به روش مدل عددی با حریم‌های شعاع ثابت ۵۰ روز و ۱ سال نشان داده شده است. برای اساس، ضریب همبستگی حریم شعاع ثابت در زمان حرکت ۵۰ روز با حریم حفاظتی مدل عددی (حریم حفاظتی بالادست چاه که توسط مدل عددی محاسبه شده است) برابر با ۰/۹۴ بوده که این مقدار در زمان حرکت یک سال به شدت کاهش یافته و به حدود ۰/۲۱ می‌رسد.

همچنین در جدول ۵ فواصل حفاظتی شعاع ثابت با فواصل حفاظتی بالادست مدل عددی برای زمان حرکت‌های ۵۰ روز، یک و ده سال با یکدیگر مقایسه شده است. برای اساس، در تمامی زمان سیرهای مذکور، فواصل حفاظتی شعاع ثابت همواره کوچک‌تر از فواصل حفاظتی بالادست محاسبه شده توسط مدل عددی است. به عبارت دیگر حریم ترسیمی توسط روش شعاع

جدول ۵. مقایسه فواصل حفاظتی شعاع ثابت و مدل عددی برای زمان حرکت‌های ۵۰ و ۳۶۵ روز.

مدل عددی (متر)			شعاع ثابت (متر)			شماره چاه
۳۶۵۰	۳۶۵	۵۰	۳۶۵۰	۳۶۵	۵۰	
۱۱۱۷	۱۵۶/۹۴	۳۴/۳۴	۲۷۵	۸۶/۹۵	۳۲/۱۸	W35511
۵۸۰/۲۷	۱۶۶/۴۴	۳۳/۴۲	۲۶۹/۶	۸۵/۲۴	۳۱/۵۵	W35512
۷۲۳/۶۵	۱۲۸/۰۷	۳۷/۲۲	۳۰۸/۹	۹۷/۶۹	۳۶/۱۶	W35516
۶۷۰/۴۵	۱۱۹/۶۲	۳۸/۶۱	۳۴۸/۵	۱۱۰/۱۹	۴۰/۷۸	W35304
۷۷۹/۳۵	۱۲۷/۸۲	۴۰/۱۸	۳۳۱/۵	۱۰۴/۸۴	۳۸/۸	W35307
۸۵۳/۰۳	۱۷۸/۶۸	۶۱/۰۴	۴۸۴/۱	۱۵۳/۰۸	۵۷	W35301
۱۱۵۹	۱۵۴/۶۲	۳۲/۶۵	۲۳۲/۷	۷۳/۵۷	۲۷/۲۳	W35501
۱۰۴۵/۲	۱۲۷/۱۲	۳۴/۳۸	۲۷۷/۲	۸۷/۶۲	۳۲/۴۳	W35500



شکل ۶. وضعیت همپوشانی حريم‌های شعاع ثابت با حريم‌های مدل عددی چاه‌های مورد مطالعه.

نتیجه‌گیری

براساس نتایج این تحقیق، فواصل حفاظتی محاسبه شده به وسیله روش شعاع ثابت همواره کوچک‌تر از فواصل حفاظتی بالا دست محاسبه شده توسط مدل عددی است. این مسئله باعث نادیده گرفته شدن بخش‌های قابل ملاحظه‌ای از حريم حفاظتی واقع در بالا دست چاه می‌شود و احتمال ورود آلاینده‌ها به داخل چاه از طریق این نواحی وجود خواهد داشت. میزان کارآمدی روش شعاع ثابت با افزایش زمان حرکت (فاصله از چاه) کاهش می‌یابد. مقایسه همپوشانی حريم‌های شعاع ثابت و مدل عددی در محیط GIS نشان می‌دهد که میزان کارآمدی متوسط روش شعاع ثابت در زمان حرکت ۵۰ روز برابر با ۸۸ درصد است که این مقدار در زمان حرکت ۱۰ سال، به کمتر از ۴۱ درصد کاهش می‌یابد. همچنین میزان عدم تسخیر و تسخیر اضافی حريم‌های حفاظتی شعاع ثابت با افزایش زمان حرکت افزایش می‌یابد. براساس نتایج بدست آمده، روش شعاع ثابت محاسبه‌ای جهت رسم حريم حفاظتی چاه با زمان حرکت ۵۰ روز از دقت قابل قبولی برخوردار است ولی در زمان حرکت‌های بالاتر، به دلیل کاهش دقت، استفاده از این روش توصیه نمی‌شود. به طورکلی روش مدل عددی مناسب‌ترین روش جهت تعیین حريم حفاظتی چاه به حساب می‌آید. با این وجود، در مقایسه با سایر روش‌ها، این روش نیازمند تخصص و تجربه بالاتر و صرف زمان و هزینه

شدن، از یک نقطه در اطراف چاه به آن برسد. این زمان از نظر حذف باکتری‌های بیماری‌زا^۱ دارای اهمیت می‌باشد (Gebra and Yates, 1991).

با توجه به واقع شدن چاه‌های شرب مورد مطالعه در داخل بافت مسکونی منطقه یافت‌آباد و فراوانی چاه‌های جذبی دفع فاضلاب خانگی در پیرامون چاه‌های مذکور، تعیین حريم حفاظتی مناسب برای جلوگیری از رسیدن و ورود باکتری‌های بیماری‌زا به داخل چاه ضروری است. زیرا اکثر باکتری‌های بیماری‌زا بیش از ۵۰ روز در آب زیرزمینی زنده نمی‌مانند. به عنوان مثال، باکتری کلی فرم پس از مدت کمتر از ۸ روز به میزان ۹۹/۹ درصد حذف می‌شود، در صورتی که باکتری E.Coli به مدت زمان پنجاه روز نیاز دارد تا به همان میزان حذف شود. بنابراین حريم‌های شعاع ثابت ۵۰ روز برای محافظت از چاه‌های شرب در مقابل ورود باکتری‌های بیماری‌زا نیز مناسب می‌باشند. به طورکلی به دلیل درنظر گرفتن اکثر پارامترهای آبخوان و جریان آب زیرزمینی، در صورت در اختیار داشتن داده‌های کافی و قابل اعتماد، مدل عددی بهترین روش جهت ترسیم حريم حفاظتی چاه می‌باشد. با این حال در صورت نبود داده و عدم شناخت کافی از شرایط آبخوان، روش شعاع ثابت محاسبه‌ای نیز جهت رسم حريم حفاظتی چاه با زمان حرکت ۵۰ روز، قابل استفاده می‌باشد.

vices.

- Miller, CH.W., 2003. A comparison of wellhead protection area delineation methods for public drinking water systems in Whatcom County, Washington. *Journal of Environmental Health*, 66, 2, 17-23.

- Mogheir, Y. and Tarazi, G., 2010. Comparative identification of wellhead protection area for municipal supply wells in Gaza. *Journal of Water Resource and Protection*, 2, 105-114.

- Moinante, M.J. and Lobo-Ferreira, J. P., 2005. On wellhead protection assessment methods and a case-study application in Montemor-o-Novo, Portugal. The fourth inter-celtic colloquium on hydrology and management of water resources, 21-34.

- Puchalski, G., 2009. Wellhead protection plan for the City of Barrett. Minnesota Department of Health, 2-16.

- Shuguang, L. and Huasheng, L., 2012. Wellhead protection area delineation using available data. MSU College of Engineering, Michigan DEQ, USA.

- Stroble, R.O. and Robillard, P.D., 2006. Comparison of several EPA-recommended US and German wellhead protection area delineation methods in agricultural settings. Tech Science Press, USA.

- Theodossiou, N. and Latinopoulos, D., 2009. Economic aspects of the delineation of wellhead protection areas under conditions of uncertainty. Proceedings of the second International CEMEPE & SECOTOX Conference, Mykonos, 309-314.

- U.S. Environmental Protection Agency., 1987. Guidance for delineation of wellhead protection areas. U.S. EPA, Office of Groundwater Protection, Washington, D.C.

بیشتری است و استفاده از این روش فقط زمانی توصیه می شود که اطلاعات کافی و مورد نیاز در منطقه مورد نظر وجود داشته باشد. زمانی که بخش عمده‌ای از داده‌های ورودی باید تخمین زده شود؛ روش شاعر ثابت محاسبه‌ای نیز همان دقت مدل‌های عددی را در رسم حریم حفاظتی با زمان حرکت ۵۰ روز فراهم خواهد کرد.

منابع

- بدوان، ک.، ۱۳۸۳. مبانی محاسبات حریم بهداشتی برای حفاظت کیفی چاههای آب شرب در شهرها. مجله استقلال، ۲۳، ۲، صفحات ۹۱-۷۷.

- ناصری، ح. و قره محمودلو، م.، ۱۳۸۳. تعیین حریم بهداشتی چاههای آب شرب (مطالعه موردنی: شهر ساری). هشتمین همایش انجمان زمین‌شناسی ایران.

- Bates, J.K. and Evans, J.E., 1996. Evaluation of well-head protection area delineation methods, applied to the municipal well field at Elmore, Ottawa County, Ohio. *Ohio Journal of Science*, 96, 13-22.

- Bingham, M., 2010. Vulnerability assessment and scoring of wellhead protection areas City of Hamilton, Ontario, Earthfx Incorporated, 25-53.

- Frind, E.O. and Mohammad, D.S., 2002. Delineation of three-dimensional well capture zone for complex multi-aquifer systems. *Ground Water Journal*, 40, 6, 586-598.

- Gebara, C.P. and Yates, M.V., 1991. Quantitation of factors controlling viral and bacterial transport in the subsurface, in modeling the environmental fate of microorganisms. *American Society of Microbiology*, 23, 77-87.

- Golder Associates Ltd., 2001. Phase II groundwater protection study, County of Oxford, Ontario, Canada.

- Harter, T., 2002. Delineating groundwater sources and protection zones, California, Department of Health Ser-